

# Lecture notes SSY080

Lukas Rahmn

1 September 2017

Komplexa exponentieller, Steg funktionen, Enhetsimpulsen och System egenskaper

## Komplexa exponentieller

$$\text{Kont: } x(t) = Ce^{at}$$

$$\text{Disk: } x[n] = Ca^t, \text{ Allmänt: } C, a, x \in \mathbb{C}$$

### Signalmodell

Fall 1:  $C, a \in \mathbb{R}, a > 1 \Rightarrow$  funktionen ökar

$0 < a < 1 \Rightarrow$  funktionen avtar

$a < 0$  teckenväxling i  $x[n]$

Fall 2:  $C, a \in \mathbb{C}$ , men låt  $|a| = 1$

$$a = 1 * e^{i\phi}$$

$$C = A * e^{i\phi}$$

$$x[n] = Ae^{i\pi n} * e^{i\omega_0 n} = Ae^{i(\omega_0 n + \phi)} = A \cos \omega_0 n + \phi + j A \sin \omega_0 n + \phi$$

Fall 3:  $C, a \in \mathbb{C}$

$$C = Ae^{i\phi}$$

$$a = Be^{i\Omega_0} = \{B = e^{\Sigma_0}\} e^{j\Omega + \Sigma_0}$$

$$x[n] = Ae^{j\phi} * e^{(j\Omega + \Sigma_0)n} = Ae^{\Sigma_0 n} * e^{j(\Omega_0 + \Phi)}$$

$$x[n] = Ae^{\Sigma_0 n} (\cos(\Omega_0 * n + \Phi) + j \sin(\Omega_0 * n + \Phi))$$

### Enhetssteg (Kontinuerlig)

Def

$$u(t) = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

Vi låter  $u(0)$  vara odefinierad, andra definerar den som 0, 1, eller  $\frac{1}{2}$

### Enhetsimpuls, $\delta(t)$ (Kontinuerlig)

Ingen vanlig funktion, en distribution"

Beskrivning:

$$\delta(t) = t, t \neq 0$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) = 1$$

En oändligt "kortsignal" men en oändligt hög amplitud. Amplituden vid  $t = 0$  är ej begränsad. Man kan tänka sig  $\delta_\epsilon(\epsilon) = \frac{1}{\epsilon}$  och  $\delta(t) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \delta_\epsilon(t)$ . Enhetsimpulsen definieras utifrån sina egenskaper, ej sina amplitudvärden. Låt  $f(t)$  vara en godtycklig signal (funktion) som är kontinuerlig för  $t = t_0$ . Då är  $f(t) \cdot \delta(t - t_0) = f(t_0) \cdot \delta(t - t_0)$  och vidare

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cdot \delta(t - t_0) dt = \int_{-\infty}^{\infty} f(t_0) \delta(t - t_0) dt = f(t_0) \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) dt = f(t_0)$$

### *Samband Enhetssteg och Enhetsimpuls (Kontinuerlig)*

Samband

$$\delta(t) = \frac{d}{dt} u(t)$$

$$u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau) d\tau$$

### *Diskret enhetssteg*

$$u[n] = \begin{cases} 1, & n \geq 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases}$$

### *Diskret enhetsimpuls*

$$\delta[n] = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ 0, & n \neq 0 \end{cases}$$

### *Samband Enhetssteg och Enhetsimpuls (Diskret)*

$$\delta[n] = u[n] - u[n - 1]$$

$$u[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta[k]$$

### *System*

En process där det finns ett samband mellan orsak och verkan "

Orsak, insignal  
verkan, utsignal

## Systemegenskaper

### Tidsinvariant, $T_1$

För ett TI system gäller

Insignal	Utsignal
$x(t)$	$y(t)$
$x(t - t_0)$	$y(t - t_0)$

Tidsinvariant om:

$$y(t - t_0) = y_d(t)$$

$$x(t) \rightarrow \text{system} \rightarrow \text{Delay } t_0 \rightarrow y(t - t_0)$$

$$x(t) \rightarrow \text{Delay } t_0 \rightarrow \text{System} \rightarrow y_d(t)$$

### Linjärt

För linjärt system gäller

Insignal	Utsignal
$x(t)$	$y(t)$ a konstant, Homogent
$ax(t)$	$ay(t)$
$x_1(t)$	$y_1(t)$
$x_2(t)$	$y_2(t)$
$x_1(t) + x_2(t)$	$y_1(t) + y_2(t)$ Additivt
$a_1x_1(t) + a_2x_2(t) + \dots$	$a_1y_1(t) + a_2y_2(t) + \dots$ $a_i$ är konstanter, superposition

Ädditivt" + "Homogen  $\rightarrow$  Linjärt

### Kausalt

$$x(t) \rightarrow \text{System} \rightarrow y(t)$$

Ett system är kausalt om utsignalen  $y(t)$  endast beror av samtida och/eller tidigare värden på insignalen,  $x(t - t_0)$ ,  $t_0 \geq 0$ . Alla fysikaliska system är kausala.

### Minne (Dynamiskt)

Ett system har minne om dess utsignal vid tidpunkten  $t_0$  beror på fler insignal värden än  $x(t_0)$ .

$$\text{Ex. } y(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$$

### Minneslöst system (Statiskt)

Utsignal beror endast på det samtida insignalvärdet.

Ex.

$$y(t) = kx(t)$$

$$y[n] = x[n]^2$$

Studera egenskaper för det diskreta fallet i kursboken.